

Searching PAJ

English Abstract

1/1 ページ

Japanese Patent Publication No.10-100,736 . . . Citation 3

**PATENT ABSTRACTS OF JAPAN**

(11)Publication number : 10-100736

(43)Date of publication of application : 21.04.1998

---

**(51)Int.Cl.**

B60K 28/14

B60G 17/015

B60R 21/00

---

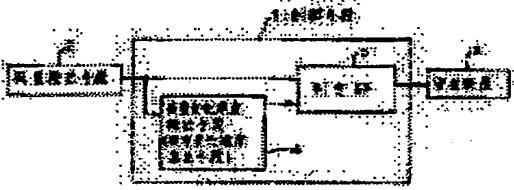
**(21)Application number :** 08-261058**(71)Applicant :** MITSUBISHI MOTORS CORP**(22)Date of filing :** 01.10.1996**(72)Inventor :** KAWASAWA SHOZO

---

**(54) SIDEWAYS-TURNING PREVENTIVE DEVICE OF VEHICLE****(57)Abstract:**

**PROBLEM TO BE SOLVED:** To provide a device for preventing a vehicle from turning sideways with which it is possible to simplify the control, suppress the costs, and take a safety measure at an early stage.

**SOLUTION:** A sideways-turning preventive device is composed of a load sensing means 2 to sense the loads on a left and a right wheel, a load varying speed sensing means 4 to sense the load varying speed of the right and left wheels, a safety device 3 to take a safety measure for preventing the vehicle from tumbling sideways, and a control means 1 which actuates the safety device 3 if the sensing result based upon the sensing information given by the load sensing means 2 is such that the load on one of the wheels is under the specified value when the attainment of the specified varying speed by the load varying speed of either wheel in the direction of load decrement is sensed on the basis of the sensing information given by the sensing means 4.



Japanese Patent Publication No.10-100,736

. . . Citation 3

(6)

特開平10-100736

10

9  
準値以下になるまで所定変化速度を初期化しないため、  
安定した予知を実現でき、荷重変化速度が収斂した後の  
予知感度を高く設定できるという利点がある。

## 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の一実施形態としての車両横転防止装置の要部構成を示すブロック図である。

【図2】本発明の一実施形態としての車両横転防止装置の制御を説明するためのフローチャートである。

【図3】本発明の一実施形態としての車両横転防止装置の所定変化速度及び所定荷重を説明するための図である。  
る。

【図4】本発明の一実施形態としての車両横転防止装置\*

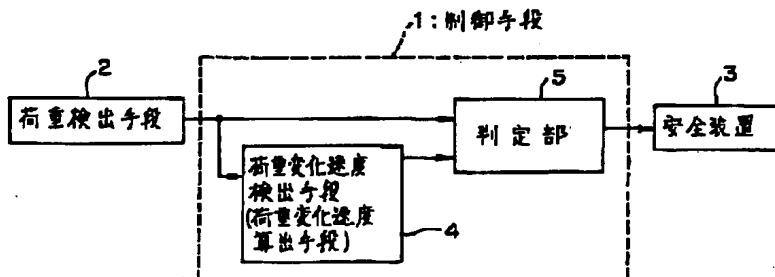
\*の制御手段によって安全装置を作動させるタイミングを説明するための図である。

【図5】本発明の一実施形態としての車両横転防止装置の制御手段によって安全装置を作動させるタイミングを説明するための図である。

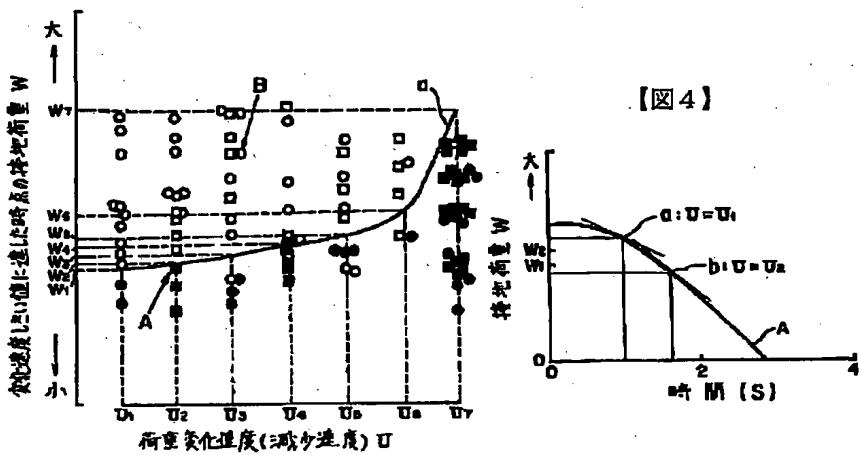
## 【符号の説明】

- 1 制御手段
- 2 サスペンション荷重センサ（荷重検出手段）
- 3 安全装置
- 4 荷重変化速度検出手段
- 5 判定部

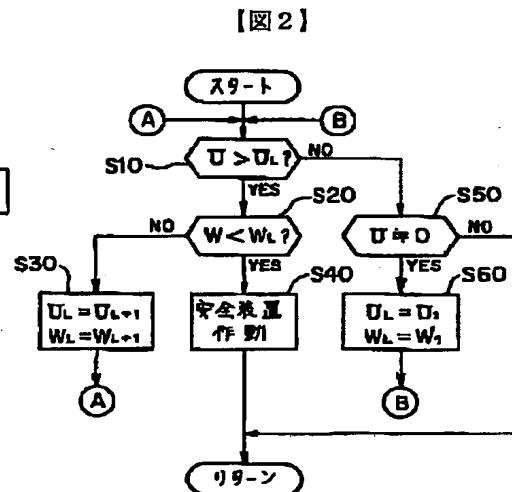
【図1】



【図3】



【図4】



【図5】

